

### 1. Résolution d'équations ou de systèmes d'équations non linéaires

Scilab possède un solveur approché de résolution de systèmes d'équations non linéaires du type  $f(x) = 0$  nommé *fsolve* prenant en argument d'entrée un point initial et une fonction (définie séparément dans un script de type fonction ou avec l'instruction *deff*).

- a) Sur l'exemple de la recherche de la solution de l'équation  $\cos(x) = x$ , comparer, en nombre d'évaluations et en temps de calcul, la vitesse des méthodes de dichotomie et du point fixe pour obtenir un résultat à la précision  $10^{-15}$ .
- b) Comparer avec le résultat donné par *fsolve* (on pourra utiliser l'instruction *format* pour afficher le résultat du calcul avec un grand nombre de décimales.)

### 2. Résolution d'équations ou de systèmes d'équations différentielles

L'instruction *ode* permet la résolution approchée de tout problème de Cauchy sur un intervalle donné. Le second membre de l'EDO  $y' = f(t, y)$  est en particulier rentré comme argument sous la forme d'une fonction ayant toujours deux variables — même quand l'équation est autonome —  $t$  (variable réelle) et  $y$  (vecteur) :

```
function [f]= MonSecondMembre (t,u)
```

```
Ici, le code donnant les composantes de f en fonction de t et de u.  
endfunction
```

Avant toute étude d'équation différentielle, il est cependant prudent de s'assurer du bon conditionnement du problème de Cauchy d'un point de vue continu ou numérique. Les exemples ci-dessous soulignent l'intérêt d'une telle précaution.

- a) Utiliser la méthode d'Euler explicite à pas constant pour résoudre les EDO suivantes :

$$y' = 3y - 1, y(0) = 1/3 \quad \text{sur} \quad [0, 30] \quad \text{partant de} \quad y_0 = 0.3333333333$$

puis

$$y' = -150y + 30, y(0) = 1/5 \quad \text{sur} \quad [0, 1].$$

- b) Comparer les résultats obtenus avec les valeurs exactes de  $y$  à l'extrémité de l'intervalle.

### 3. L'oscillateur de Van Der Pol

- a) Écrire une fonction scilab donnant le second membre de l'équation différentielle d'ordre 2, dite de Van Der Pol :

$$y'' = 0.4(1 - y^2)y' - y.$$

- b) Utiliser la commande *ode* pour résoudre l'équation sur  $[0, 2]$  en partant de données sur l'inconnue  $y$  et sa dérivée  $y'$  à l'instant  $t = 0$ .

#### 4. Espace de phase

L'espace de phase est un système de coordonnées à deux dimensions qui sont l'altitude  $y$  et la vitesse  $y'$ . Dans le cas où l'espace des phases est un plan, on peut obtenir une idée de la dynamique en dessinant simplement le champ de vecteurs dans un rectangle  $[x_{min}, x_{max}] \times [y_{min}, y_{max}]$  avec l'instruction graphique *fchamp* dont la syntaxe est :

`fchamp(MonsecondMembre, t, x, y)`

où *MonsecondMembre* est le nom de la fonction Scilab du second membre de l'EDO,  $T$  est l'instant pour lequel on veut dessiner le champ, et  $x, y$  sont des vecteurs lignes à  $nx$  et  $ny$  composantes, donnant les points de la grille sur lesquels seront dessinés les flèches représentant le champ de vecteurs

- Tracer le champ de vecteurs issu de l'équation de Van Der Pol
- L'instruction *portrait* (reprenant uniquement la fonction précédente *MonSecondMembre* en argument) permet pour sa part de tracer le portrait de phase d'un système dynamique plan.

#### 5. Equations de Lokta-Volterra

- A l'aide de l'instruction *ode*, résoudre sur  $[0, 25]$  le système d'équations dit de Lokta-Volterra intervenant en dynamique des populations ( $x(t)$  désigne la densité de prédateurs,  $y(t)$  celle de proies) :

$$\begin{cases} x'(t) &= xy/2 - x/2 \\ y'(t) &= -xy + y \end{cases}$$

avec  $x(0) = y(0) = 2$ .

- Après avoir représenté graphiquement les solutions, vérifier numériquement les principales propriétés qualitatives de celles-ci (solutions bornées, strictement positives,...).
- Reprendre l'étude de ce système dynamique à 2 variables avec l'instruction *portrait* afin de mettre en évidence les points fixes du système et de déterminer leur stabilité.

#### 6. Test d'ajustement $\chi^2$

Soit  $x^m = (x_1, \dots, x_m)$  un échantillon. Et soit l'hypothèse  $\mathcal{H}$  : "les variables aléatoires sous-jacentes  $(X_1, \dots, X_m)$  suivent la loi  $\mathcal{L}$ ". Une question est de savoir si cette hypothèse est réaliste. Sur cet échantillon, on peut calculer les statistiques élémentaires (moyenne et écart type empirique) et si celles-ci semblent raisonnablement proches de l'espérance et de l'écart type de  $\mathcal{L}$ , on peut alors mettre en œuvre un test statistique. Le test  $\chi^2$  s'applique sur une loi discrète prenant un nombre fini de valeurs. Par exemple supposons que la loi de  $\mathcal{L}$  est donnée par  $\{(v_i, p_i), 1 \leq i \leq n\}$ . Le test consiste à calculer la quantité :

$$y = \frac{\sum_{i=1}^n (o_i - mp_i)^2}{mp_i}$$

où  $o_i$  est le nombre de résultats  $x_i$  égaux à  $v_i$  et à comparer la valeur obtenue  $y$  à un seuil  $y_{seuil}$ , le test étant alors positif si  $y \leq y_{seuil}$ .

*Exemple.* — On dispose d'un dé numéroté de 1 à 6 et on veut savoir s'il est parfaitement équilibré, c'est-à-dire si la probabilité d'obtenir chaque numéro est effectivement  $1/6$  : ici  $X'$  la variable aléatoire correspondant au dé possédé (on ne connaît pas les probabilités théoriques d'apparition de chaque numéro) et  $X$  est la variable définie par  $P(X = i) = 1/6$  pour  $i = 1, \dots, 6$ . On cherche à savoir si  $X'$  a pour loi celle de la variable aléatoire  $X$ .

On a effectué 200 fois l'expérience suivante avec le même dé : on le jette autant de fois qu'il le faut jusqu'à obtenir un 1 (mais on arrête lorsque le 1 n'est pas sorti au bout de 10 lancers). On a obtenu les résultats suivants :

nombre de jets	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	$\geq 11$
nombre d'expériences	36	25	26	27	12	12	8	7	8	9	30

par exemple il y a 36 expériences où le 1 est sortie lors du premier lancé, 25 où le 1 est sorti au deuxième lancé, etc...  
Effectuer un test  $\chi^2$  pour essayer de répondre à la question.